

- *Ergebnis-Ausdrücke* sollen grundsätzlich in eine angemessene Grundform gebracht, also auch elementar vereinfacht werden.
- *Taschenrechner und Formelsammlung* sowie ein eigenes „Formelblatt“ dürfen nur im zweiten Teil benutzt werden.
- Achten Sie auf korrekte *Notation* und *Schreibweise*.

Teil 1 ohne Hilfsmittel

Aufgabe 1. Ermitteln Sie a) eine Koordinatengleichung für die Ebene E durch die Punkte

$$A(2|-1|0), B(3|0|1), C(3|-1|-2)$$

sowie b) eine Gleichung für die Gerade g durch die Punkte

$$P(4|1|5) \text{ und } Q(6|2|4).$$

Bestimmen Sie c) die Lage von g relativ zur Ebene E . – Nennen Sie d) (irgendwelche aber verschiedene) neue Punkte R , S und T mit den Eigenschaften:

- R liegt auf E
- S liegt auf g
- T liegt weder auf E noch auf g

Geben Sie e) die Normalengleichung einer Ebene F an, die parallel zu E liegt und den Punkt P enthält.

Aufgabe 2. Nennen Sie eine geometrische Eigenschaft des Vektorprodukts $\vec{n} = \vec{u} \times \vec{v}$, wenn \vec{u} und \vec{v} nicht Vielfache voneinander sind und berechnen Sie das Vektorprodukt von $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ (aus Aufgabe 1) mit sich selbst.

Teil 2 mit Hilfsmitteln

Aufgabe 3.

In einem dreidimensionalen Koordinatensystem beschreibt die xy -Ebene eine flache Landschaft. Eine Einheit entspricht dabei einem Kilometer. Ein Sportflugzeug befindet sich im Punkt $P(9|25|2)$ und fliegt geradlinig in Richtung des Punktes $Q(19|2)$ auf eine Nebelwand zu. Für die Strecke \overline{PQ} benötigt es genau sechs Minuten. Die dem Flugzeug zugewandte Begrenzungsebene E der Nebelwand enthält die Punkte $A(13|1)$, $B(5|2|0)$ und $C(3|0|3)$.

a) Begründen Sie, dass nebenstehende Gleichung eine Parametergleichung der Geraden g ist, in der die Flugroute liegt. – Berechnen Sie die mittlere Geschwindigkeit des Flugzeuges auf dem Weg von P nach Q in km/h.

b) Bestimmen Sie für die Ebene E eine Gleichung in Koordinatenform.

Aufwendige Umformungen sind aber nicht gefordert.

30 Minuten

25 Punkte

60 Minuten

60 Punkte

nach B1 Landesabitur 2017

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} -9 \\ 25 \\ 2 \end{pmatrix} + r \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Zur Kontrolle: Eine mögliche Koordinatengleichung von E ist $x + 2y + 2z = 9$.

c) Berechnen Sie die Koordinaten des Punktes S , in dem das Flugzeug bei gleichbleibender Flugrichtung die dem Flugzeug zugewandte Begrenzungsebene der Nebelwand durchstoßen würde.

Zur Kontrolle: $S(3|1|2)$

d) Aufgrund des Nebels ändert der Pilot rechtzeitig seine Flugroute und fliegt in gleichbleibender Höhe parallel zur Ebene E weiter. – Erläutern Sie, warum nebenstehender Vektor \vec{u} ein möglicher Richtungsvektor der Geraden ist, die die neue Flugroute enthält.

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

e) Erläutern Sie die Zeilen (I) bis (V) in diesem Sachzusammenhang.

(I) $S(3|1|2), T(-9 + t|25 - 2t|2)$

(II) $d = \sqrt{(-9 + t - 3)^2 + (25 - 2t - 1)^2 + (2 - 2)^2}$
 $= \sqrt{5t^2 - 120t + 720}$

(III) $\sqrt{5t^2 - 120t + 720} = 5(\text{km})$
also ist $t_1 = 12 + \sqrt{5} \approx 14,2$ und $t_2 = 12 - \sqrt{5} \approx 9,8$

(IV) $t_2 < t_1$, also ist t_2 die gesuchte Lösung

(V) Ergebnis: $T_2(3 - \sqrt{5}|1 + 2\sqrt{5}|2)$

90 Punkte insgesamt

Teil 1 ohne Hilfsmittel

Aufgabe 1. a) Für den Normalenvektor von E berechnen wir

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} =: \vec{n}$$

sowie $d = \vec{n} \cdot \vec{a} = 7$, was für B und C stimmt (nicht gefragte Probe). Also ist

$$E: 2x - 3y + z = 7.$$

b) Für die Geradengleichung durch $P(4|1|5)$ und $Q(6|2|4)$ ergibt sich mit $\overrightarrow{PQ} = \vec{q} - \vec{p}$ zu

$$g: \vec{x} = \vec{p} + r \cdot \overrightarrow{PQ} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

c) Lagebeziehung von g und E : Der Richtungsvektor von g ist senkrecht zum Normalenvektor \vec{n} von E ist, denn $\vec{n} \cdot \overrightarrow{PQ} = 0$. Liegt der Aufpunkt P von g in E ? Punktprobe ergibt $\vec{n} \cdot \vec{p} = 10 \neq 7$, also nein. Damit verläuft die Gerade g echt parallel zu E .

d)

- R muss die Ebenengleichung von E erfüllen, zum Beispiel $R(0|0|7)$.
- S auf g für irgendein r (außer 0 und 1, die P und Q ergeben): für $r = -1$ zum Beispiel ergibt sich $S(2|0|6)$.
- T darf keine der Gleichungen erfüllen, zum Beispiel $T(0|0|0)$: in g müsste in der ersten Komponente $r = -2$ sein, was in der zweiten schon nicht stimmt.

e) Normalengleichung einer Ebene F , die parallel zu E liegt und den Punkt P enthält: selber Normalenvektor, nur $d_f = \vec{n} \cdot \vec{p} = 10$ (oben schon berechnet), also

$$F: \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \vec{x} = 10.$$

Aufgabe 2. Das Vektorprodukt $\vec{n} = \vec{u} \times \vec{v}$ steht senkrecht auf \vec{u} und \vec{v} .

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Immer, wenn \vec{v} Vielfaches von \vec{u} ist, ergibt das Vektorprodukt den Nullvektor.

Teil 2 mit Hilfsmitteln

Aufgabe 3. a)

In der Gleichung der Flugroutengeraden durch P und Q lässt sich als Aufpunkt P wählen und als Richtungsvektor

$$\overrightarrow{PQ} = \vec{q} - \vec{p} = \begin{pmatrix} 8 \\ -16 \\ 0 \end{pmatrix} = 8 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Geraden • Ebenen • Lagebeziehungen

Für die mittlere Geschwindigkeit des Flugzeuges auf dem Weg von P nach Q ermitteln wir die Strecke $\overline{PQ} = |\vec{PQ}| = 8 \cdot \sqrt{1 + 4 + 0} = 8 \cdot \sqrt{5} \doteq 17,89$ (km). Die (mittlere) Geschwindigkeit auf dem Weg von P nach Q ist dann

$$\frac{17,89 \text{ km}}{6 \text{ min}} = \frac{17,89 \text{ km}}{0,1 \text{ h}} = 178,9 \text{ km/h.}$$

b) Für eine Koordinatengleichung der Ebene E berechnen wir wieder den Normalenvektor

$$\vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ -10 \\ -10 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} =: \vec{n}$$

und damit $d = \vec{n} \cdot \vec{a} = 9$ (was auch für B und C stimmt – Probe). Also ist

$$E : x + 2y + 2z = 9$$

eine Koordinatengleichung für E .

c) Gesucht ist der Schnittpunkt S von Flugbahn g und Nebelwand E . Wir setzen den Geradenterm von g in E ein und berechnen

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \left[\begin{pmatrix} -9 \\ 25 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \right] = 9$$

durch Ausmultiplizieren („Hand geben“) zu $45 + r \cdot (-3) = 9$, also $r = 36/3 = 12$. Einsetzen von r in den g -Term ergibt den gesuchten Schnittpunkt $S = (3|1|2)$.

d) Die gleichbleibende Höhe wird durch die Null in der z -Komponente des Vektors \vec{u} sichergestellt. Und dieser Vektor ist tatsächlich parallel zur Ebene E , da $\vec{u} \cdot \vec{n} = 2 - 2 + 0 = 0$ ist.

e) In (I) wird nochmal der zuvor berechnete Durchstoßungspunkt S genannt und daneben ein allgemeiner Punkt T auf der ursprünglichen Flugbahn (mit Parameter t). – Zeile (II) berechnet den Abstand des Punktes T von S (in Abhängigkeit von t), wie weit also das Flugzeug auf seiner Bahn von der Nebenwand entfernt ist. – Zeile (III) berechnet den Parameter t , für den dieser Abstand gerade 5 km beträgt. Dabei gibt es zwei Lösungen. – Zeile (IV) wählt die kleinere der beiden Lösungen aus, also den Parameter, der einen Punkt auf der Geraden beschreibt, der näher am Ausgangspunkt, also *vor* der Nebelwand liegt. Der Punkt zum zweiten Parameter liegt 5 km *hinter* der Wand. – In Zeile (V) wird der zugehörige Punkt angegeben (welcher durch Einsetzen von t_2 berechnet wurde), der Punkt also, an dem das Flugzeug 5 km vor der Wand ist. Dies könnte zum Beispiel der Punkt sein, an dem der Pilot die Flugrichtung vor der Nebelwand ändert.